

P2) a) Entre la tubería y el cilindro interno:

$$dT = r dF = r \tau dA \quad \tau = \mu_1 r \frac{d\omega}{dr}$$

$$dA = H r d\theta$$

$$dT = \mu_1 r^3 H \frac{d\omega}{dr} d\theta$$

$$\int_0^{T_1} dT = \int_0^{2\pi} \int_0^R \mu_1 r^3 H \frac{d\omega}{dr} dr d\theta \quad \Rightarrow \quad T_1 = 2\pi \mu_1 r^3 H \frac{d\omega}{dr}$$

$$\int_{R_1}^R T_1 \frac{dr}{r^3} = \int_0^\omega 2\pi \mu_1 H d\omega$$

$$-\frac{T_1}{2} \left(\frac{1}{R^2} - \frac{1}{R_1^2} \right) = 2\pi \mu_1 H \omega$$

$$T_1 = \frac{4\pi \mu_1 H \omega}{\frac{1}{R_1^2} - \frac{1}{R^2}}$$

Entre la tubería y el cilindro externo:

$$T_2 = 2\pi \mu_2 r^3 H \frac{d\omega}{dr} \quad \text{hasta ahí, análogo a lo anterior}$$

$$\int_{R+E}^{R_2} T_2 \frac{dr}{r^3} = \int_0^\omega 2\pi \mu_2 H d\omega$$

$$-\frac{T_2}{2} \left(\frac{1}{R_2^2} - \frac{1}{(R+E)^2} \right) = -2\pi \mu_2 H \omega$$

$$T_2 = \frac{4\pi \mu_2 H \omega}{\frac{1}{R_2^2} - \frac{1}{(R+E)^2}} < 0$$

Por la forma como se consideran los torques, el segundo aparece con signo opuesto, pero debe usarse el mismo signo para ambos ya que son ambas componentes resistentes al movimiento.

$$\Rightarrow T = \frac{4\pi \mu_1 H \omega}{\frac{1}{R_1^2} - \frac{1}{R^2}} + \frac{4\pi \mu_2 H \omega}{\frac{1}{(R+E)^2} - \frac{1}{R_2^2}}$$

b)

$$T_{\text{ext}} - T_{\text{resis}} = I \frac{d\omega}{dt}$$

$\uparrow$ torque $\uparrow$ resistencia
 motoriz (viscosidad)

para este caso, T_{ext} será nulo, ya que analizaremos que pasa cuando se deja de impulsar.

$$T_{\text{resis}} = 4\pi\eta H \left[\frac{\mu_1}{\frac{1}{R_1^2} - \frac{1}{R^2}} + \frac{\mu_2}{\frac{1}{(R+E)^2} - \frac{1}{R^2}} \right] \omega = \alpha \cdot \omega$$

$$\Rightarrow -\alpha \omega = I \frac{d\omega}{dt} \quad \text{ec. diferencial, cond. de borde: } \omega = \omega_0 \text{ para } t=0$$

$$-\int_0^t \alpha dt = \int_{\omega_0}^{\omega} I \frac{d\omega}{\omega} \quad \Rightarrow -\alpha t = I \ln \omega \Big|_{\omega_0}^{\omega}$$

$$\ln \frac{\omega}{\omega_0} = -\frac{\alpha}{I} t$$

$$\boxed{\omega = \omega_0 e^{-\frac{\alpha}{I} t}}$$

Recordar que el momento de inercia de un cilindro hueco es

$$I = \frac{1}{2} M (R_{\text{ext}}^2 + R_{\text{int}}^2) \quad \text{con } M = m \cdot H$$

$$\text{en este caso } R_{\text{ext}} = R + E ; R_{\text{int}} = R$$

$$I = \frac{1}{2} mH (R^2 + 2RE + E^2 + R^2)$$

$$I = mH \left(R^2 + RE + \frac{E^2}{2} \right)$$