

P31

- a) Discos de diámetro D , separación e (líquido de viscosidad μ) $^{1/2}$
veloc. angular ω_0 .

$$dT = r dF \quad ; \quad dF = \tau dA \quad ; \quad dA = r dr d\theta$$

(elemento de área en disco, coords polares)

$$\Rightarrow dT = r^2 \tau dr d\theta$$

Ley de Newton-Navier: $\tau = \mu \frac{du}{dz} = \mu \frac{r \omega_0}{e}$ (perfil lineal válido por tratarse de e pequeño)

$$\Rightarrow dT = r^2 \cdot \frac{\mu \cdot r \omega_0}{e} \cdot dr d\theta$$

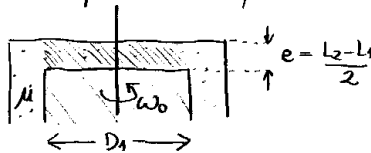
$$dT = \frac{\mu r^3 \omega_0}{e} dr d\theta \quad \leftarrow \text{Integrando en la superficie del disco..}$$

$$\int dT = \int_0^{2\pi} \int_0^{D/2} r^3 dr d\theta \cdot \frac{\mu \cdot \omega_0}{e}$$

$$T = 2\pi \frac{r^4}{4} \Big|_0^{D/2} \cdot \frac{\mu \cdot \omega_0}{e} = \frac{2\pi}{4} \frac{D^4}{16} \cdot \frac{\mu \cdot \omega_0}{e}$$

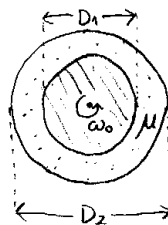
$$\boxed{T = \frac{\pi}{32} \frac{D^4 \mu \cdot \omega_0}{e}}$$

- b) El problema se separa en 2 partes: "Tapas" (discos paralelos como en la parte a)) y "manto"



$$\boxed{T_{\text{tapa}} = \frac{\pi}{32} \frac{D_1^4 \mu \cdot \omega_0}{e}}$$

Manto:



$$dT = r dF \quad ; \quad dF = \tau dA$$

$$dA = r d\theta dz \quad (\text{elemento de área en cilindro})$$

$$\Rightarrow dT = r^2 \tau d\theta dz$$

Ley de Newton en coords polares:

$$\tau = \mu r \frac{d\omega}{dr}$$

$$\Rightarrow dT = r^2 \cdot \left(\mu r \frac{d\omega}{dr} \right) d\theta dz$$

$\leftarrow$ Integrando en el manto de un cilindro de radio r ...

$$\int dT = \mu r^3 \frac{d\omega}{dr} \int_0^{L_1} \int_0^{2\pi} d\theta dz$$

$$T = \mu r^3 \frac{d\omega}{dr} L_1 \cdot 2\pi$$

Separando variables:

2/2

$$T \frac{dr}{r^3} = \mu \cdot L_1 \cdot 2\pi \, d\omega$$

Debe integrarse entre los cilindros;
a diferencia de los discos paralelos,
en este caso ω varía con r .

Condiciones de borde: $r = \frac{D_1}{2} \Rightarrow \omega = \omega_0$

$r = \frac{D_2}{2} \Rightarrow \omega = 0$

$$\int_{D_1/2}^{D_2/2} T \frac{dr}{r^3} = \mu \cdot L_1 \cdot 2\pi \cdot \int_{\omega_0}^0 d\omega$$

$$T \cdot \left(\frac{-1}{2r^2} \right)_{D_1/2}^{D_2/2} = -\mu \cdot L_1 \cdot 2\pi \omega_0$$

$$T \left(\frac{2}{D_1^2} - \frac{2}{D_2^2} \right) = -\mu \cdot L_1 \cdot 2\pi \omega_0$$

$$\Rightarrow \boxed{T_{manito} = \frac{\mu L_1 \cdot \pi \omega_0}{\frac{1}{D_2^2} - \frac{1}{D_1^2}}}$$

Torque total = $T_{manito} + 2 T_{ropa}$

$$T_{tot} = \left| \frac{\mu L_1 \cdot \pi \omega_0}{\frac{1}{D_2^2} - \frac{1}{D_1^2}} \right| + 2 \left| \frac{\pi D_1^4 \mu \omega_0}{32 e} \right|$$

(Tomando módulo para
asegurar la suma de
torques resistivos)

$$T_{tot} = a \cdot \omega_0 \quad a = \text{cte}$$

Inicialmente $T_{tot} = T_0 = T_r \Rightarrow \omega_0 = \text{cte.}$

Situación de régimen impermanente:

$$\sum T = I \frac{d\omega}{dt}$$

$$\sum T = -T_r \quad (\text{sólo actúa el torque resistivo, no hay torque motor externo})$$

$$-T_r = -a \cdot \omega = I \cdot \frac{d\omega}{dt}$$

Separando variables:

$$-a \, dt = I \frac{d\omega}{\omega}$$

cond. de borde: $t=0 \quad \omega = \omega_0$
 $t=t^* \quad \omega = \omega_0/2$

$$-a \int_0^{t^*} dt = I \int_{\omega_0}^{\omega_0/2} \frac{d\omega}{\omega}$$

$$-a t^* = I \ln \omega \Big|_{\omega_0}^{\omega_0/2} = I \left[\ln \frac{\omega_0}{2} - \ln \omega_0 \right] = I \ln \left(\frac{1}{2} \right)$$

$$-a t^* = -I \ln 2 \quad \Rightarrow \quad t^* = \frac{I}{a} \ln 2$$

$$I = \frac{1}{2} M D_1^2 = 0,1125 \, [\text{kg} \cdot \text{m}^2] ; \quad a = 0,01133 \, \left[\frac{\text{kg} \cdot \text{m}^2}{\text{s}} \right]$$

$$\Rightarrow \boxed{t^* = 6,88 \, [\text{seg}]}$$

